

(19)



**Евразийское
патентное
ведомство**

(11) **037752**(13) **B8**

**(12) ИСПРАВЛЕННОЕ ОПИСАНИЕ ИЗОБРЕТЕНИЯ К
ЕВРАЗИЙСКОМУ ПАТЕНТУ**

(15) Информация об исправлении
Версия исправления: 1 (W1 B1)
исправления в биб. данных, код ИНИД (54)

(51) Int. Cl. **B61C 17/12** (2006.01)
B60L 15/20 (2006.01)
B60L 15/38 (2006.01)
B60W 40/00 (2006.01)

(48) Дата публикации исправления
2021.06.07, Бюллетень №6'2021

(45) Дата публикации и выдачи патента
2021.05.18

(21) Номер заявки
201790449

(22) Дата подачи заявки
2017.03.22

**(54) СИСТЕМА УПРАВЛЕНИЯ ХОДОВЫМИ ПАРАМЕТРАМИ ДЛЯ СИСТЕМЫ
ТРАНСПОРТНЫХ СРЕДСТВ**

(31) **102016006590-9**

(32) **2016.03.24**

(33) **BR**

(43) **2017.09.29**

(56) US-B2-9002547
US-B2-9037323
US-B2-8914168
RU-C2-2411147

(71)(73) Заявитель и патентовладелец:
ДЖЕНЕРАЛ ЭЛЕКТРИК КОМПАНИ
(US)

(72) Изобретатель:
Варгас Лукас Варес (BR), Мэтьюс мл.
Гарри Кёрк, Мейер Брайан Недвард
(US), Глейсер Габриель де Альбукерке,
Гонсага Карлос (BR)

(74) Представитель:
Поликарпов А.В., Игнатьев А.В.,
Путинцев А.И., Черкас Д.А. (RU)

(57) Предложена система управления ходовыми параметрами для системы транспортных средств, которая выявляет узлы соединительных устройств в системе транспортных средств для обеспечения движения системы транспортных средств по маршруту. Узлы соединительных устройств представляют собой состояния провисания соединительных устройств между транспортными средствами в системе транспортных средств. Система также определяет ходовые параметры в одном или более местоположениях на маршруте, где состояние одного или более узлов соединительных устройств в системе транспортных средств изменится внутри системы транспортных средств при будущем движении системы транспортных средств. Система определяет ограничения на работу системы транспортных средств для управления узлами соединительных устройств при будущем движении системы транспортных средств и для распределения комбинированных ходовых параметров среди двух или более транспортных средств.

B8**037752****037752****B8**